

手袋型触感センサー RH500

暫定版

手袋の指先に配置したロボセンサー[®]で指先の触れた感覚をセンシングします。



SHG350：手袋型触感センサー
(写真の手袋は一例です。)

SHG350：手袋型触感センサー

手袋型の触感センサーです。

手袋の指先にロボセンサー[®]を縫付固定しています。(※)

- 1)手袋はタイプ、形、色、保護コーティングの有無などを指定頂く事が可能です。(要相談)
- 2)指定の指先にロボセンサー[®]の配置が可能です。
- 3)ロボセンサー[®]の基本配置は1指。5本まで配置が可能です。
- 4)触感センシングは最大で2CH。2CH 以上の場合どちらかチャンネル CH に結合(合算)されます。

(センシング信号は結合された ch に合算されます。)

※ 写真では、親指とひとさし指の2か所にセンサーを配置、2ch のデータを計測する仕様となります。

オプション:ロボセンサーを縫付固定した後、樹脂コーティングにより触感センサーを摩耗などから保護することも可能です。
(写真は保護コーティング済み 親指、人差し指)

※手袋の仕様は都度ご相談となります。



RBTA502：ウォッチ型無線通信アンプ

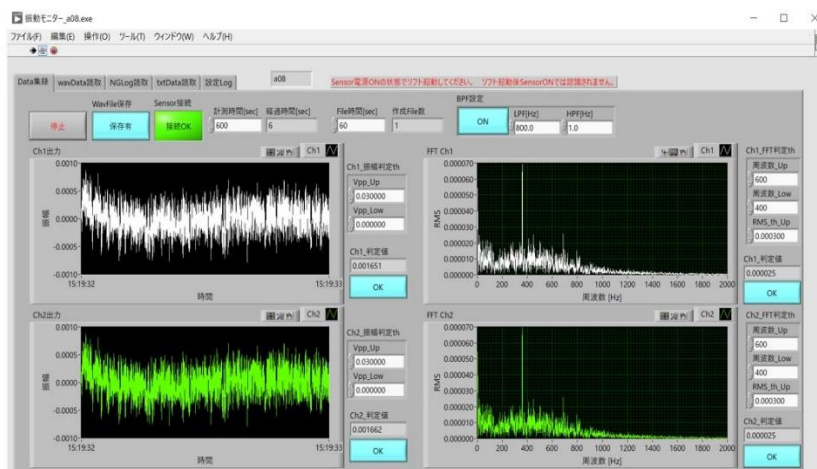
触感センサー専用のウォッチ型の無線通信デバイスです。

(無線仕様:Bluetooth5.0)

触感センサー2チャンネル(ch)分の計測データを同時に無線送信することができます。単 4 乾電池 2 本で連続 10 時間以上のデータの送信が可能です。

手首にベルトで固定して使用する事ができます。

RBTA502：ウォッチ型無線通信アンプ



RWMON：波形モニター

PC 上にリアルタイムの波形グラフ表示、FFT、Spectrogram 解析、判定、データ保存を行います。同時に2つのセンサーの計測データを同時表示が可能です。
(1st-ch:上側(白)、2nd-ch:下側(緑))



DT-CONV-A：データ変換器

PC にセンサー信号データを取込むための専用のデータ変換器です。

Bluetooth無線受信機を接続してUSB から直接 PC にデータを取り込むことができます。

ロボセンサー® 手袋型触感センサー SHG350 タイプ

項目	仕様
形状	指先に固定 樹脂によりコーティング(用途・仕様による)
センサー	30cm (用途・仕様による)
延長ケーブル	50cm (用途・仕様による)
プラグ形状	Φ3.5 ステレオミニプラグ
配置	標準使用では任意の1指にロボセンサーを配置 (任意の2箇所までセンサーを配置可能)

ウォッチ型無線アンプ : RBTA502

項目	仕様
倍率(GAIN)	10、20、50、100 倍(SW による切替)
入力	Φ2.5 ステレオミニジャック (ロボセンサー入力ポート) 2CH
出力	Bluetooth5.0 独立データ2CH(ステレオ送信)
周波数特性	20Hz~20KHz
筐体サイズ	縦 96mm × 横幅 53mm × 厚み 19mm (重量: 58グラム、乾電池含まず)
動作電源	単4乾電池2本、もしくは単4充電電池2本 (電池内蔵型)
使用可能時間	連続 10 時間以上 (設計仕様:11.5時間以上)
オプション	Bluetooth 受信器は別売  905-102168

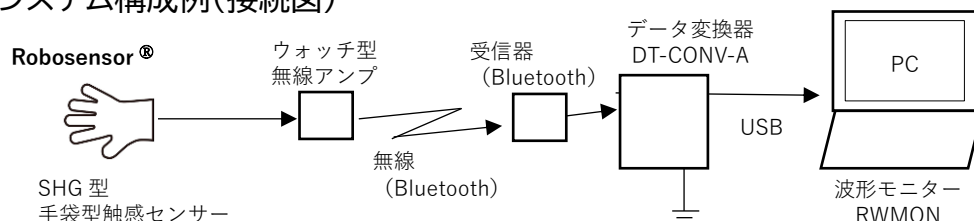
データ変換器 : DT-CONV-A

項目	仕様
サンプリング周波数	44.1[KHz]
使用環境	温度:10 ~ 40℃、湿度:0 ~ 60%RH(結露なきこと)
保存環境	温度: 0 ~ 60℃、湿度:0 ~ 60%RH(結露なきこと)
入力端子	Φ3.5 プラグ (オーディオ)
出力端子	USB(オーディオ・PC へ接続)
電源	PC より USB を介して給電

波形モニター : RWMON

項目	仕様
動作環境(OS)	Windows10/11 (32/64bit)
推奨CPU	Intel Core i3 以上
推奨ストレージサイズ	250Gb以上
推奨メモリーサイズ	8Gb 以上 (使用メモリーサイズ2Gb)
サンプリング周波数	44.1[KHz] (ナイキスト 約 22KHz)
記録長(ファイル長)	1 ファイル 最大約1,800秒 (新しくファイルを自動的に生成し連続記録)
ファイル形式	WAV ファイル
動作キー	dongle(USB)
機能	2CH グラフ表示、FFT、バンドパスフィルター、データ保存、再生など

RH500 システム構成例(接続図)



※記載されている内容は予告なく変更される場合があります。

ロボセンサー技研株式会社

〒433-8105 静岡県浜松市中央区三方原町 1064-10

TEL : 053-438-1700

E-mail : info@robosensor.co.jp

URL : <https://www.robosensor.co.jp/fab>